

Material Teórico - Determinantes como Áreas - Parte I

Transformações e Determinantes - Parte I

Tópicos Adicionais

Autor: Tiago Caúla Ribeiro
Revisor: Prof. Antonio Caminha M. Neto

08 de Junho de 2022



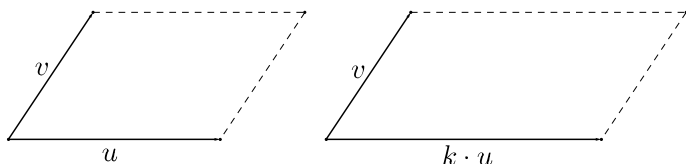
**PORTAL DA
MATEMÁTICA**
OBMEP

Nesta aula, apresentaremos mais uma propriedade fundamental de determinantes, bem como sua interpretação geométrica. Encerraremos com algumas aplicações do material desenvolvido até então.

Em relação a aula anterior, recorde que $\det[u,v]$, o determinante da matriz cujas colunas são, nessa ordem, os vetores u e v , pode ser interpretado como a *área orientada* do paralelogramo gerado por u e v .

1 A homogeneidade do determinante

Observe a figura abaixo.



A 1ª proposição do 6º livro dos *Elementos de Euclides* nos informa: *dois paralelogramos de mesma altura estão entre si como as suas bases*. De outro modo, se multiplicarmos por k a (medida da) base de um paralelogramo, formaremos um novo paralelogramo, cuja área é o produto do fator k pela área do paralelogramo inicial. Esse fato nos leva à

2ª Propriedade dos Determinantes (Homogeneidade):

$$\det[k \cdot u, v] = k \det[u, v],$$

para quaisquer vetores u, v e para qualquer número real k .

A verificação algébrica dessa propriedade é simples: se

$u = (a,b)$ e $v = (c,d)$, então $k \cdot u = (ka, kb)$, logo

$$\begin{aligned} \det[k \cdot u, v] &= \begin{vmatrix} ka & c \\ kb & d \end{vmatrix} \\ &= kad - kbc \\ &= k(ad - bc) \\ &= k \det[u, v]. \end{aligned}$$

De forma análoga se verifica que $\det[u, l \cdot v] = l \det[u, v]$. Portanto, vale

$$\det[k \cdot u, l \cdot v] = kl \det[u, v], \quad (1)$$

para quaisquer vetores u, v e quaisquer números reais k, l .

Exemplo 1. Dados os números reais a, b e c , construa com régua e compasso um segmento de medida x , tal que $ax = bc$ (vide [1]).

Solução. Construa um retângulo $OADB$ com $\overline{OA} = a$ e $\overline{OB} = b$. Marcando na semirreta \overrightarrow{OA} o ponto C que satisfaz $\overline{OC} = c$, seja P o ponto de interseção da reta \overrightarrow{OD} com a paralela a OB passando por C . Se X é a interseção de \overrightarrow{OB} com a paralela a OA passando por P , afirmamos que OX é a solução do nosso problema. Acompanhe na figura abaixo.

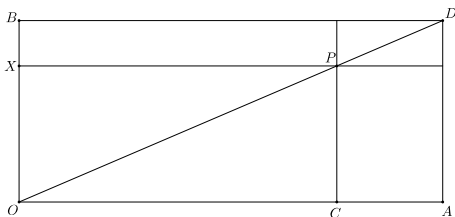


Figura 1: “solução grega” de uma equação do 1º grau.

De fato, note que os triângulos OAD e ODB têm mesma área, ou seja, $\frac{1}{2} \det[\overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OD}] = \frac{1}{2} \det[\overrightarrow{OD}, \overrightarrow{OB}]$. Afirmamos

que os triângulos OPA e OPB também têm áreas iguais. Com efeito, vale $\overrightarrow{OP} = k \cdot \overrightarrow{OD}$, para algum número real k . Denotando por $\mathcal{A}(\mathcal{R})$ a área de uma região \mathcal{R} do plano, e levando em conta a relação (1), temos

$$\begin{aligned} \mathcal{A}(OPA) &= \frac{1}{2} \det[\overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OP}] = \frac{1}{2} \det[\overrightarrow{OA}, k \cdot \overrightarrow{OD}] \\ &= \frac{k}{2} \det[\overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OD}]. \end{aligned}$$

De modo análogo se prova que $\mathcal{A}(OPB) = \frac{k}{2} \det[\overrightarrow{OD}, \overrightarrow{OB}]$, de onde segue a afirmação. Se $x = \overrightarrow{OX}$, as igualdades $\mathcal{A}(OPA) = \frac{ax}{2}$ e $\mathcal{A}(OPB) = \frac{bc}{2}$ nos garantem a relação $ax = bc$. \square

Daqui em diante, faremos uso da noção de *polígono simples*. Um polígono P é dito simples se ele não possui auto-interseções. Mais precisamente, $P = A_1A_2 \dots A_n$ é simples se, para cada $i = 1, 2, \dots, n$, os segmentos $A_{i-1}A_i$ e $A_{i+1}A_{i+2}$ são os únicos lados de P que intersectam o lado A_iA_{i+1} (tome $A_0 = A_n, A_{n+1} = A_1$ e $A_{n+2} = A_2$). Por exemplo, qualquer polígono convexo é simples (mas a recíproca é falsa. Veja a figura abaixo).

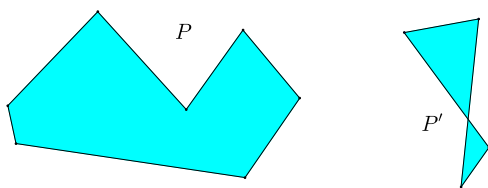


Figura 2: P é um polígono simples; P' não é.

Pode-se provar ([3]) que um polígono simples P divide o plano em duas regiões, uma limitada chamada *interior* de P e outra ilimitada denominada *exterior* de P . Além disso, denotando por \overline{P} a reunião do polígono simples P com o seu interior, temos o seguinte resultado.

Lema 2. *Se P é um polígono simples de n lados, então \overline{P} pode ser **triangulado**. Mais precisamente, \overline{P} se decompõe numa reunião de $n - 2$ regiões triangulares, quaisquer duas das quais sem pontos interiores em comum, sendo os vértices desses triângulos também vértices de P .*

Demonstração. Veja [2] ou [3]. □

O lema acima tem consequências interessantes. Além da área de P se escrever como a soma das áreas dos triângulos que decompõem \overline{P} (fato que utilizaremos mais tarde), é fácil agora mostrar que a soma dos ângulos internos de qualquer n -polígono simples (ainda que não-convexo) é igual a $(n-2)180^\circ$ (veja [2]).

Queremos, agora, relacionar a área de uma região \mathcal{R} do plano com a área da sua imagem $S(\mathcal{R})$ por uma semelhança S (veja a aula *Transformações Lineares no \mathbb{R}^2 - Parte I*, do módulo de *Geometria das transformações lineares*). Com esse intuito, segue uma definição do que se entende por área de uma região.

Definição 3. *Considere no plano Π uma região \mathcal{R} . Suponha que existam duas seqüências (infinitas) de polígonos simples (P_n) e (Q_n) satisfazendo as duas condições a seguir:*

i. $P_1 \subset P_2 \subset \dots \subset P_n \subset \dots \subset \mathcal{R} \subset \dots \subset Q_n \subset \dots \subset Q_2 \subset Q_1$.

ii. *É possível tomar diferenças de áreas $\mathcal{A}(Q_n) - \mathcal{A}(P_n)$ tão pequenas quanto se queira.*

Nesse caso, $\mathcal{A}(\mathcal{R})$, a área da região \mathcal{R} , é definida como o único número real admitindo as áreas $\mathcal{A}(P_n)$ como aproximações por falta e as áreas $\mathcal{A}(Q_n)$ como aproximações por excesso. De outro modo, $\mathcal{A}(\mathcal{R})$ é o único número real satisfazendo $\mathcal{A}(P_n) \leq \mathcal{A}(\mathcal{R}) \leq \mathcal{A}(Q_n)$, para cada natural n .

Para efeito de ilustração, o número π , que é a área do círculo unitário \mathcal{C} , é aproximado por falta (resp. excesso), com o grau de precisão que desejarmos, pelas áreas dos polígonos regulares inscritos (resp. circunscritos) em (resp. a) \mathcal{C} (veja o capítulo V da referência [4]).

Observação 4.

1. Sempre que considerarmos a área de uma região \mathcal{R} do plano, ficará subentendido que as condições da definição anterior se verificam para \mathcal{R} .
2. A segunda condição na definição acima pode ser reescrita, de modo mais preciso, da seguinte maneira: dado arbitrariamente um número real positivo ε , deve existir um número natural n satisfazendo $\mathcal{A}(Q_n) - \mathcal{A}(P_n) < \varepsilon$. (O número ε é, evidentemente, um erro entre as áreas dos polígonos P_n e Q_n .)

Na demonstração do próximo teorema, utilizaremos o material da aula *Transformações Lineares no \mathbb{R}^2 - Parte I*.

Teorema 5. Se $S : \Pi \rightarrow \Pi$ é uma semelhança de razão k , \mathcal{R} é uma região do plano e $\mathcal{R}' = S(\mathcal{R})$ é a imagem de \mathcal{R} por S , então

$$\mathcal{A}(\mathcal{R}') = k^2 \mathcal{A}(\mathcal{R}). \quad (2)$$

Demonstração. Vamos dividir em casos.

1º caso: \mathcal{R} é um triângulo ABC .

Escreva $S = T \circ H$, em que T é uma isometria e H é a homotetia centrada num ponto O e de razão k (teorema 15 da aula mencionada acima). Para um ponto P qualquer do plano, pondo $P' := H(P)$, lembre-se de que $P' = O + k \cdot \overrightarrow{OP}$. Assim, se $u = \overrightarrow{AB}$ e $v = \overrightarrow{AC}$, segue imediatamente que $\overrightarrow{A'B'} = k \cdot u$ e $\overrightarrow{A'C'} = k \cdot v$, de modo que, pela relação (1), vale

$$\begin{aligned} \mathcal{A}(A'B'C') &= \frac{1}{2} |\det[k \cdot u, k \cdot v]| = k^2 \frac{1}{2} |\det[u, v]| \\ &= k^2 \mathcal{A}(ABC). \end{aligned}$$

Sendo uma isometria, T transforma $A'B'C'$ num triângulo congruente $A''B''C''$. Portanto,

$$\mathcal{A}(S(ABC)) = \mathcal{A}(A''B''C'') = \mathcal{A}(A'B'C') = k^2 \mathcal{A}(ABC).$$

2º caso: \mathcal{R} é um polígono simples P :

Este caso segue do caso anterior e do lema 2.

Caso geral.

Nas notações da definição (3), sejam $P'_n = S(P_n)$ e $Q'_n = S(Q_n)$, para cada natural n . É fácil ver que as sequências de polígonos simples (P'_n) e (Q'_n) satisfazem a 1ª condição da definição 3 relativamente à região \mathcal{R}' . Quanto à segunda condição, dado $\varepsilon > 0$, deve existir um natural n tal que $\mathcal{A}(Q_n) - \mathcal{A}(P_n) < \varepsilon/k^2$. Reescrevendo essa desigualdade como $k^2\mathcal{A}(Q_n) - k^2\mathcal{A}(P_n) < \varepsilon$ e levando em conta o 2º caso, temos $\mathcal{A}(Q'_n) - \mathcal{A}(P'_n) < \varepsilon$, ou seja, as condições da definição 3 para a região \mathcal{R}' são satisfeitas com as sequências (P'_n) e (Q'_n) .

Portanto, a área de \mathcal{R}' é o único número real cumprindo com as desigualdades $\mathcal{A}(P'_n) \leq \mathcal{A}(\mathcal{R}') \leq \mathcal{A}(Q'_n)$, as quais equivalem a $k^2\mathcal{A}(P_n) \leq \mathcal{A}(\mathcal{R}') \leq k^2\mathcal{A}(Q_n)$ ou, ainda, $\mathcal{A}(P_n) \leq \frac{\mathcal{A}(\mathcal{R}')}{k^2} \leq \mathcal{A}(Q_n)$, para cada n natural. Ora, como sabemos, o único número real satisfazendo essas últimas desigualdades é a área da região \mathcal{R} , o que nos leva a $\frac{\mathcal{A}(\mathcal{R}')}{k^2} = \mathcal{A}(\mathcal{R})$, que é a relação desejada (2). \square

Observação 6. *Numa aula posterior, enunciaremos um resultado mais geral que o teorema (5), substituindo uma semelhança por uma equivalência afim (veja a aula Equivalências Afins e Aplicações - Parte I do módulo Operando com Transformações Lineares: Álgebra e Geometria).*

2 Aplicações

Sejam ABC um triângulo retângulo em A e $\mathcal{R}_{BC}, \mathcal{R}_{AB}, \mathcal{R}_{AC}$ figuras semelhantes construídas sobre os lados de ABC . Mais especificamente, estamos supondo que exista uma semelhança transformando o par (\mathcal{R}_{BC}, BC) no par (\mathcal{R}_{AB}, AB) (resp. (\mathcal{R}_{AC}, AC)). Desse modo temos o

Exemplo 7 (Generalização do Teorema de Pitágoras). *Nas*

notações acima, vale

$$\mathcal{A}(\mathcal{R}_{BC}) = \mathcal{A}(\mathcal{R}_{AB}) + \mathcal{A}(\mathcal{R}_{AC}). \quad (3)$$

Em palavras: se figuras semelhantes são construídas sobre os lados de um triângulo retângulo, a área da figura sobre a hipotenusa é a soma das áreas das figuras sobre os catetos.¹

Solução. Se uma semelhança transforma (\mathcal{R}_{BC}, BC) em (\mathcal{R}_{AB}, AB) , sua razão deve ser $\frac{\overline{AB}}{\overline{BC}}$. Portanto, pelo teorema 5, tem-se $\mathcal{A}(\mathcal{R}_{AB}) = \frac{\overline{AB}^2}{\overline{BC}^2} \mathcal{A}(\mathcal{R}_{BC})$. De forma similar, vale $\mathcal{A}(\mathcal{R}_{AC}) = \frac{\overline{AC}^2}{\overline{BC}^2} \mathcal{A}(\mathcal{R}_{BC})$. Então,

$$\begin{aligned} \mathcal{A}(\mathcal{R}_{AB}) + \mathcal{A}(\mathcal{R}_{AC}) &= \frac{\overline{AB}^2}{\overline{BC}^2} \mathcal{A}(\mathcal{R}_{BC}) + \frac{\overline{AC}^2}{\overline{BC}^2} \mathcal{A}(\mathcal{R}_{BC}) \\ &= \frac{\overline{AB}^2 + \overline{AC}^2}{\overline{BC}^2} \mathcal{A}(\mathcal{R}_{BC}) \\ &= \mathcal{A}(\mathcal{R}_{BC}), \end{aligned}$$

sendo que o teorema clássico de Pitágoras, $\overline{AB}^2 + \overline{AC}^2 = \overline{BC}^2$, foi utilizado na última igualdade. \square

Doravante, considere fixado no plano um sistema cartesiano de coordenadas de origem O . A rede do sistema consiste dos pontos cujas coordenadas são números inteiros. Estamos interessados no cálculo da área de um *polígono da rede*, ou seja, um polígono cujos vértices tenham coordenadas inteiras.

Um paralelogramo (resp. triângulo) P da rede é dito *fundamental* quando os únicos pontos da rede na região \overline{P} são os próprios vértices de P .

Exemplo 8. *Todo paralelogramo fundamental tem área 1.*

Solução. Seja $P = OACB$ um paralelogramo fundamental. A ideia é “pavimentar” o plano com cópias de P . Em outras

¹Na versão original do Teorema de Pitágoras, as figuras são quadrados.

palavras, transladando P por cada um dos vetores $v_{m,n} = m\overrightarrow{OA} + n\overrightarrow{OB}$, sendo m,n números inteiros, decompos o plano numa reunião de paralelogramos fundamentais (como o vetor $v_{m,n}$ tem coordenadas inteiras, P é fundamental se, e só se, $P + v_{m,n}$ o é). Portanto, os pontos da rede só podem ser vértices desses paralelogramos, ou seja, a rede consiste, precisamente, dos pontos da forma $(ma+nc, mb+nd)$, em que $\overrightarrow{OA} = (a,b)$, $\overrightarrow{OB} = (c,d)$ e m e n são números inteiros. Em particular, existem inteiros m_0, m_1, n_0, n_1 tais que

$$\begin{cases} m_0a + n_0c = 1 \\ m_0b + n_0d = 0 \end{cases} \text{ e } \begin{cases} m_1a + n_1c = 0 \\ m_1b + n_1d = 1 \end{cases}, \text{ isto é,}$$

$$\begin{bmatrix} a & c \\ b & d \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} m_0 & m_1 \\ n_0 & n_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Tomando o determinante em ambos os membros dessa igualdade matricial, vem $(ad - bc)(m_0n_1 - m_1n_0) = 1$. Como os fatores no primeiro membro são números inteiros, só pode ser $ad - bc = \pm 1$, de onde segue que $\mathcal{A}(P) = |ad - bc| = 1$, como queríamos. \square

É fácil verificar que o triângulo ABC é fundamental se, e so se, o paralelogramo $ABDC$ é fundamental. Daí

Corolário 9. *Todo triângulo fundamental tem área $1/2$.*

Agora vamos obter um resultado importante em aritmética.

Corolário 10 (Lema de Bézout). *Sejam a e b inteiros primos entre si. Então existem números inteiros c e d tais que $ad - bc = 1$.*

Solução. Seja $A = (a,b)$. Por hipótese, não há pontos da rede no interior do segmento OA . Por outro lado, se P é um ponto da rede fora da reta \overleftrightarrow{OA} , a fórmula para a área de um triângulo nos garante que $2\mathcal{A}(OAP)$ é um número natural. Assim, podemos escolher P de modo que $\mathcal{A}(OAP)$ seja o menor possível. Afirmamos que o triângulo OAP é fundamental. Com efeito, se $Q \notin \{O, A, P\}$ fosse um ponto

da rede no triângulo OAP , valeria $\mathcal{A}(OAQ) < \mathcal{A}(OAP)$, contradizendo a escolha de P . Assim, OAP é fundamental e, se $P = (c,d)$, então $1/2 = \mathcal{A}(OAP) = |ad - bc|/2$. Por sua vez, isso acarreta $ad - bc = \pm 1$, conforme desejado. \square

Vamos enunciar sem demonstração o seguinte resultado (veja [6]).

Teorema 11 (Pick). *Seja P um polígono simples da rede. Se P contém B pontos da rede e I pontos da rede pertencem ao interior de P , então*

$$\mathcal{A}(P) = I + B/2 - 1. \quad (4)$$

Observação 12. *Quando P é um triângulo, o teorema de Pick se reduz ao corolário 9.*

Para finalizar, temos o seguinte

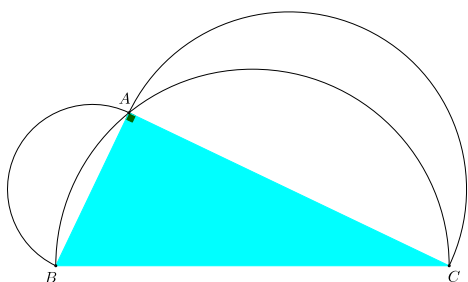
Exemplo 13. *Não existe triângulo equilátero da rede.*

Solução. Por contradição, suponha que ABC seja um triângulo equilátero da rede, de lado l , digamos. Pela fórmula da distância entre dois pontos, l^2 é um inteiro positivo. Por outro lado, como os vetores \vec{AB} e \vec{AC} têm coordenadas inteiras, a fórmula $\mathcal{A}(ABC) = \frac{1}{2} |\det[\vec{AB}, \vec{AC}]|$ garante que $\mathcal{A}(ABC)$ é um número racional. No entanto, é bem sabido que, sendo ABC equilátero, tem-se $\mathcal{A}(ABC) = \frac{l^2\sqrt{3}}{4}$, de sorte que $\sqrt{3} = \frac{4\mathcal{A}(ABC)}{l^2}$. Mas aí, $\sqrt{3}$ seria um número racional, uma contradição. \square

Dicas para o Professor

Vale a pena observar a relação entre a solução do exemplo 1 e o último exemplo da aula passada. Na solução do exemplo 1, provamos que $\mathcal{A}(OPA) = \mathcal{A}(OPB)$, qualquer que seja o ponto P na diagonal OD do retângulo $OADB$. Isso também segue do exemplo 8 da aula anterior, já que \vec{OD} é a reta suporte da mediana que sai de O no triângulo OAB .

Convém exemplificar a versão generalizada do teorema de Pitágoras com algumas figuras particulares, como triângulos equiláteros ou semicírculos. Em relação à última possibilidade, temos uma bela reformulação por meio das *lúnulas de Hipócrates* (vide [7]): *sobre cada cateto de um triângulo retângulo constrói-se um semicírculo justaposto ao triângulo e, sobre a hipotenusa, um semicírculo contendo o triângulo. Então, a soma das áreas das lúnulas assim formadas é igual a área do triângulo.*



O seguinte resultado, devido ao matemático H. Minkowsky, generaliza o exemplo 13: *os únicos polígonos regulares da rede são os quadrados.* Para uma demonstração, veja o artigo [5] ou, ainda, o problema 10 da seção 8.3 de [4].

Três sessões de 50 minutos devem ser suficientes para expor o conteúdo deste material.

Sugestões de Leitura Complementar

1. E. Wagner. *Construções Geométricas*. 6^a ed. Coleção do Professor de Matemática. Rio de Janeiro: SBM, 2007.
2. E. L. Lima. *Qual é a soma dos ângulos (internos ou externos) de um polígono (convexo ou não)?*. RPM 19.
3. S. B. Jackson. *A Development of the Jordan Curve Theorem and the Schoenflies Theorem for Polygons*.

The American Mathematical Monthly, vol 75, n^o 9 (nov, 1968), pp. 989 - 998.

4. A. Caminha. *Tópicos de Matemática Elementar, vol. 2. Geometria Euclidiana Plana*. 2^a ed. Coleção do Professor de Matemática. Rio de Janeiro: SBM, 2013.
5. J. D. King. *Regular polygons with integer coordinates*. The Mathematical Gazette, vol 94, n^o 531 (november 2010), pp. 495 - 498.
6. E. L. Lima. *Meu Professor de Matemática e Outras Histórias*. 6^a ed. Coleção do Professor de Matemática. Rio de Janeiro: SBM, 2012.
7. E. L. Lima. *Medida e Forma em Geometria*. 4^a ed. Coleção do Professor de Matemática. Rio de Janeiro: SBM, 2011.