

# **Material Teórico - Determinantes como Áreas - Parte II**

## **Transformações e Determinantes - Parte II**

### **Tópicos Adicionais**

**Autor: Tiago Caúla Ribeiro**

**Revisor: Prof. Antonio Caminha M. Neto**

**16 de Julho de 2022**



**PORTAL DA  
MATEMÁTICA**  
OBMEP

Nesta aula, apresentaremos a última propriedade fundamental do determinante: a *aditividade*. Mostraremos, ainda, como as três propriedades enunciadas caracterizam a *função determinante*. No meio do caminho, faremos um breve estudo das *coordenadas baricêntricas* (veja a referência [3] para aprofundamento). Como de praxe, na última seção aplicaremos a teoria na resolução de alguns problemas de geometria.

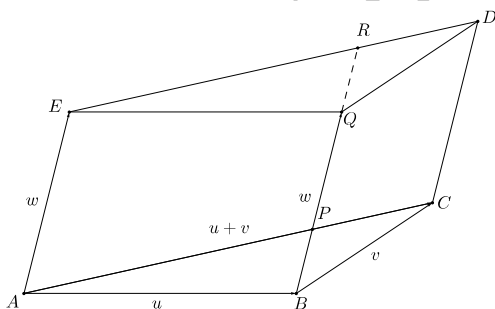
## 1 A aditividade do determinante

3ª Propriedade dos Determinantes (Aditividade):

$$\det[u + v, w] = \det[u, w] + \det[v, w], \quad (1)$$

para quaisquer vetores  $u, v$  e  $w$ .

A figura abaixo propõe uma justificativa geométrica da propriedade aditiva.



Nas configurações da figura acima, temos  $\det[u, w] = \mathcal{A}(ABQE)$ ,  $\det[v, w] = \mathcal{A}(BCDQ)$  e  $\det[u + v, w] = \mathcal{A}(ACDE)$ . Como os paralelogramos  $ABQE$  e  $APRE$  têm a mesma altura relativa à base comum  $AE$ , vem  $\mathcal{A}(ABQE) = \mathcal{A}(APRE)$ . De forma similar, vale  $\mathcal{A}(BCDQ) = \mathcal{A}(PCDR)$ . Por fim, como a soma das áreas de  $APRE$  e  $PCDR$  resulta na área de  $ACDE$ , concluímos que  $\mathcal{A}(ACDE) = \mathcal{A}(ABQE) + \mathcal{A}(BCDQ)$ , ou equivalentemente,  $\det[u + v, w] = \det[u, w] + \det[v, w]$ .

A demonstração algébrica da identidade (1) é imediata. De fato, se  $u = (a,b)$ ,  $v = (c,d)$  e  $w = (e,f)$ , então

$$\begin{aligned} \det[u+v, w] &= \begin{vmatrix} a+c & e \\ b+d & f \end{vmatrix} \\ &= (a+c)f - (b+d)e \\ &= (af - be) + (cf - de) \\ &= \det[u, w] + \det[v, w]. \end{aligned}$$

Do mesmo modo se mostra que  $\det[u, v+w] = \det[u, v] + \det[u, w]$ .

**Observação 1.** Com essa 3ª propriedade do determinante, é fácil verificar as igualdades

$$\det[\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}] = \det[\overrightarrow{BC}, \overrightarrow{BA}] = \det[\overrightarrow{CA}, \overrightarrow{CB}]. \quad (2)$$

Por exemplo, para provar a primeira delas, basta notar que  $\det[\overrightarrow{BC}, \overrightarrow{BA}] = \det[\overrightarrow{BA} + \overrightarrow{AC}, \overrightarrow{BA}]$ , sendo esse último determinante igual a  $\det[\overrightarrow{BA}, \overrightarrow{BA}] + \det[\overrightarrow{AC}, \overrightarrow{BA}]$ , pela propriedade aditiva. Agora, como  $\det[\overrightarrow{BA}, \overrightarrow{BA}] = 0$  e  $\det[\overrightarrow{AC}, \overrightarrow{BA}] = -\det[\overrightarrow{BA}, \overrightarrow{AC}] = \det[\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}]$ , segue a relação desejada.

Já sabemos que os determinantes em (2) possuem o mesmo valor absoluto, pois a metade de tais valores é a área do triângulo  $ABC$ . A coincidência dos sinais também ocorre porque as sequências  $ABC$ ,  $BCA$  e  $CAB$  determinam o mesmo sentido de rotação no plano.

Doravante,  $[ABC]$  denotará a área orientada do triângulo  $ABC$ , qual seja,  $[ABC] = \frac{1}{2} \det[\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}]$ . De outra forma,  $[ABC]$  é a área do triângulo  $ABC$ , com sinal positivo caso a sequência de vértices  $A \rightarrow B \rightarrow C$  determine o sentido anti-horário<sup>1</sup>, e negativo, caso o sentido  $A \rightarrow B \rightarrow C$  seja horário.

<sup>1</sup>Ou seja, o sentido da menor rotação que transforma a semirreta  $\overrightarrow{AB}$  na semirreta  $\overrightarrow{AC}$  é o sentido anti-horário.

**Exemplo 2.** Dados um triângulo  $ABC$  e um ponto  $P$  qualquer no plano, mostre que  $[PAB] + [PBC] + [PCA] = [ABC]$ .

**Solução.** Sejam  $u = \overrightarrow{PA}$ ,  $v = \overrightarrow{PB}$  e  $w = \overrightarrow{PC}$ . Como  $\overrightarrow{AB} = v - u$  e  $\overrightarrow{AC} = w - u$ , as propriedades do determinante dão

$$\begin{aligned} 2[ABC] &= \det[v - u, w - u] \\ &= \det[v, w] + \det[v, -u] + \det[-u, w] + \det[-u, -u] \\ &= \det[v, w] - \det[v, u] - \det[u, w] \\ &= \det[u, v] + \det[v, w] + \det[w, u] \\ &= 2([PAB] + [PBC] + [PCA]), \end{aligned}$$

como desejado.  $\square$

## 2 Coordenadas baricêntricas

Seja  $V$  o espaço dos vetores no plano. Nas notações da solução do exemplo acima, e levando em conta que  $\{\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}\}$  é uma base de  $V$  (veja a observação 13 - ii) da aula *Composição* do módulo *Operando com Transformações Lineares: Álgebra e Geometria* e a regra de Cramer na 1ª aula da 1ª parte desse módulo), se escrevermos  $\overrightarrow{AP} = \beta \cdot \overrightarrow{AB} + \gamma \cdot \overrightarrow{AC}$ , afirmamos que

$$\beta = [PCA]/[ABC] \quad (3)$$

e

$$\gamma = [PAB]/[ABC] \quad (4)$$

(compare com a regra de Cramer). Com efeito,

$$\begin{aligned} 2[PAB] &= \det[\overrightarrow{PA}, \overrightarrow{PA} + \overrightarrow{AB}] \\ &= \det[\overrightarrow{PA}, \overrightarrow{AB}] \\ &= \det[-\beta \cdot \overrightarrow{AB} - \gamma \cdot \overrightarrow{AC}, \overrightarrow{AB}] \\ &= -\gamma \det[\overrightarrow{AC}, \overrightarrow{AB}] \\ &= \gamma(2[ABC]). \end{aligned}$$

Analogamente, temos  $[PCA] = \beta[ABC]$ .

Assim, fixado o triângulo  $ABC$  e definindo

$$\alpha = [PBC]/[ABC], \quad (5)$$

cada ponto  $P$  do plano determina, a partir das relações (3), (4), (5), uma única terna  $(\alpha, \beta, \gamma)$  de números reais satisfazendo  $\alpha + \beta + \gamma = 1$  (vide exemplo (2)), e reciprocamente.

Os números  $\alpha$ ,  $\beta$  e  $\gamma$  são as *coordenadas baricêntricas* do ponto  $P$  relativamente ao triângulo  $ABC$ . Nesse caso, escrevemos

$$P = \alpha A + \beta B + \gamma C, \quad (6)$$

ou  $P = (\alpha, \beta, \gamma)$ , caso o triângulo de referência esteja fixado na discussão.

Para efeito de ilustração, os vértices  $A$ ,  $B$  e  $C$  do triângulo referencial se expressam como  $A = (1, 0, 0)$ ,  $B = (0, 1, 0)$  e  $C = (0, 0, 1)$ . Por outro lado, os pontos médios  $M$ ,  $N$  e  $P$  dos lados  $BC$ ,  $CA$  e  $AB$ , respectivamente, se escrevem na forma  $M = \frac{1}{2}B + \frac{1}{2}C$ ,  $N = \frac{1}{2}A + \frac{1}{2}C$  e  $P = \frac{1}{2}A + \frac{1}{2}B$ , também respectivamente (a ausência da parcela relativa a um vértice na expressão (6) indica que a coordenada baricêntrica respectiva é nula).

**Observação 3.** *Podemos verificar que, com respeito à relação (6),  $\alpha > 0$  ou  $\alpha < 0$  conforme  $P$  e  $A$  estejam do mesmo lado ou em lados opostos da reta  $\overleftrightarrow{BC}$ . Por outro lado,  $\alpha = 0$  significa  $P \in \overleftrightarrow{BC}$ . Valem observações análogas para as demais coordenadas baricêntricas  $\beta$  e  $\gamma$ .*

*Portanto, os pontos interiores ao triângulo de referência  $ABC$  se caracterizam pela propriedade de possuírem todas as coordenadas baricêntricas positivas. Os pontos de fronteira, ou seja, os pontos da poligonal  $ABC$ , são precisamente aqueles que admitem alguma coordenada baricêntrica nula, sendo as demais não-negativas. Finalmente, o exterior do triângulo  $ABC$  é constituído pelos pontos que admitem alguma coordenada baricêntrica negativa.*

Como já exposto acima, a igualdade  $P = \alpha A + \beta B + \gamma C$ , em que  $\alpha + \beta + \gamma = 1$ , é uma outra forma de expressar

a relação vetorial  $\overrightarrow{AP} = \beta \cdot \overrightarrow{AB} + \gamma \cdot \overrightarrow{AC}$ . Por exemplo, Se  $G$  é o baricentro do triângulo  $ABC$ , de acordo com a solução do exemplo 18 da aula *Vetores no Plano - Parte I* do módulo *Geometria das Transformações Lineares*, vale  $\overrightarrow{AG} = \frac{1}{3} \cdot \overrightarrow{AB} + \frac{1}{3} \cdot \overrightarrow{AC}$ , de onde segue o

**Exemplo 4.**  $G = \frac{1}{3}A + \frac{1}{3}B + \frac{1}{3}C$ .

Mais geralmente, dados  $n$  pontos  $P_1, P_2, \dots, P_n$  no plano e  $n$  números reais  $k_1, k_2, \dots, k_n$ , satisfazendo  $k_1 + k_2 + \dots + k_n = 1$ , a *combinação convexa* com os pontos  $P_i$ 's a coeficientes  $k_i$ 's representa o único ponto  $P$  do plano satisfazendo

$$\overrightarrow{P_1P} = k_2 \cdot \overrightarrow{P_1P_2} + \dots + k_n \cdot \overrightarrow{P_1P_n}.$$

Nesse caso, escreveremos

$$P = k_1P_1 + k_2P_2 + \dots + k_nP_n.$$

Para efeito de ilustração, se  $O$  e  $H$  são o circuncentro e o ortocentro de um triângulo  $ABC$ , então  $H = A + B + C - 2O$  (vide exemplo 20 da aula *Vetores no Plano - Parte II* do módulo de *Geometria das Transformações Lineares*). Para mais um exemplo, se  $G$  é o baricentro do polígono  $P_1P_2 \dots P_n$ , então  $G = \frac{1}{n}P_1 + \frac{1}{n}P_2 + \dots + \frac{1}{n}P_n$  (generalização do exemplo anterior). Basta lembrar que  $\sum_{i=1}^n \overrightarrow{GP_i} = 0$ , o que nos dá  $n \cdot \overrightarrow{P_1G} = \sum_{i=2}^n \overrightarrow{P_1P_i}$  ou, ainda,  $\overrightarrow{P_1G} = \sum_{i=2}^n \frac{1}{n} \cdot \overrightarrow{P_1P_i}$ .

**Observação 5.** Fixado um ponto  $O$  no plano, é imediato que  $P = k_1P_1 + k_2P_2 + \dots + k_nP_n$  equivale a  $\overrightarrow{OP} = k_1 \cdot \overrightarrow{OP_1} + k_2 \cdot \overrightarrow{OP_2} + \dots + k_n \cdot \overrightarrow{OP_n}$ . Em particular, se  $O$  é a origem de um sistema de eixos ortogonais, vemos que (numa notação óbvia) a combinação convexa  $P = k_1P_1 + k_2P_2 + \dots + k_nP_n$  se traduz em coordenadas como um par de igualdades:  $x_P = \sum_{i=1}^n k_i x_{P_i}$  e  $y_P = \sum_{i=1}^n k_i y_{P_i}$ . Assim, por exemplo, reobtemos o fato de que o baricentro de um polígono tem por coordenadas as médias aritméticas das coordenadas dos vértices do polígono.

Se  $A$  e  $B$  são pontos distintos, uma combinação convexa  $P = sA + tB$ , com  $s + t = 1$ , é um ponto da reta  $\overleftrightarrow{AB}$ . De fato,  $P = sA + tB \Leftrightarrow \overrightarrow{AP} = t \cdot \overrightarrow{AB}$ , sendo essa última igualdade equivalente à afirmação de que  $A, B$  e  $P$  são colineares. Desse modo, como  $s = 1 - t$ , vemos que um ponto  $P$  do plano pertence à reta determinada por  $A$  e  $B$  se, e só se,  $P = (1 - t)A + tB, t \in \mathbb{R}^2$ .

Por definição,  $D = (1 - t)B + tC \Leftrightarrow \overrightarrow{BD} = t \cdot \overrightarrow{BC}$ , sendo  $\overrightarrow{DC} = (1 - t) \cdot \overrightarrow{BC}$  e  $\overrightarrow{BD} = \frac{t}{1 - t} \cdot \overrightarrow{DC}$  outras formas equivalentes de se expressar essas igualdades. Portanto, obtemos a

### Proposição 6.

i) Seja  $D \neq C$  um ponto da reta  $\overleftrightarrow{BC}$ . Então,  $D$  divide  $BC$  na razão  $k$ , no sentido que  $\overrightarrow{BD} = k \cdot \overrightarrow{DC}$ <sup>3</sup>, se, e somente se,  $k$  é a razão do coeficiente relativo ao ponto  $C$  pelo coeficiente relativo a  $B$ . Nesse caso, vale  $D = \frac{1}{k+1}B + \frac{k}{k+1}C$ .

ii) Para cada ponto  $D$  na reta  $\overleftrightarrow{BC}$  vale  $D = \frac{DC}{BC}B + \frac{BD}{BC}C$ .

**Observação 7.** Para  $1 \leq i \leq n$ , seja  $P_i = \alpha_i A + \beta_i B + \gamma_i C$ . Então, as igualdades  $P = k_1 P_1 + k_2 P_2 + \dots + k_n P_n$  e  $P = \alpha A + \beta B + \gamma C$  se relacionam pela fórmula

$$\begin{bmatrix} \alpha_1 & \alpha_2 & \dots & \alpha_n \\ \beta_1 & \beta_2 & \dots & \beta_n \\ \gamma_1 & \gamma_2 & \dots & \gamma_n \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} k_1 \\ k_2 \\ \vdots \\ k_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{bmatrix}.$$

Isso nos diz que, em termos práticos, as coordenadas baricêntricas do ponto determinado pela combinação convexa  $k_1 P_1 + k_2 P_2 + \dots + k_n P_n$  podem ser obtidas pela substituição na expressão das relações  $P_i = \alpha_i A + \beta_i B + \gamma_i C$  e a realização formal dos cálculos (tudo se passa como se  $A, B$  e  $C$  fossem

<sup>2</sup>Nesse caso, é fácil ver que  $P$  pertence ao segmento  $AB$  se, e só se,  $0 \leq t \leq 1$ .

<sup>3</sup>Também se costuma escrever essa igualdade na forma  $\frac{BD}{DC} = k$ .

indeterminadas). Por exemplo, se  $MNP$  é o triângulo medial de  $ABC$  e  $T = \frac{1}{3}M + \frac{1}{3}N + \frac{1}{3}P$ , então

$$\begin{aligned} T &= \frac{1}{3} \left( \frac{1}{2}B + \frac{1}{2}C \right) + \frac{1}{3} \left( \frac{1}{2}A + \frac{1}{2}C \right) + \frac{1}{3} \left( \frac{1}{2}A + \frac{1}{2}B \right) \\ &= \left( \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{2} + \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{2} \right) A + \left( \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{2} + \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{2} \right) B \\ &\quad + \left( \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{2} + \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{2} \right) C \\ &= \frac{1}{3}A + \frac{1}{3}B + \frac{1}{3}C \\ &= G, \end{aligned}$$

confirmando o fato de que um triângulo e seu triângulo medial têm o mesmo baricentro.

Relativamente à observação anterior, podemos, inversamente, reescrever a igualdade  $P = \alpha A + \beta B + \gamma C$  como  $P = \alpha A + (\beta + \gamma) \left( \frac{\beta}{\beta + \gamma} B + \frac{\gamma}{\beta + \gamma} C \right)$  (se  $P \neq A$ ). Definindo  $D = \frac{\beta}{\beta + \gamma} B + \frac{\gamma}{\beta + \gamma} C$ , vemos que  $D$  é um ponto da reta  $\overleftrightarrow{BC}$  e  $P = \alpha A + (\beta + \gamma)D$ , de modo que  $P$  pertence à reta  $\overleftrightarrow{AD}$ . Dessa forma,  $D \in \overleftrightarrow{AP} \cap \overleftrightarrow{BC}$ . Isso nos dá a seguinte

**Proposição 8.** Se  $P = \alpha A + \beta B + \gamma C$  e a reta  $\overleftrightarrow{AP}$  corta a reta suporte do lado  $BC$  no ponto  $D$ , então  $D$  divide  $BC$  na razão  $\gamma/\beta$ .

**Prova.** Tacitamente, estamos supondo que  $P \notin \overleftrightarrow{AC}$ , a fim de que  $\beta \neq 0$ . Como já explicado acima, temos  $D = \frac{\beta}{\beta + \gamma} B + \frac{\gamma}{\beta + \gamma} C$ . Pela Proposição 6,  $D$  divide  $BC$  na razão  $\frac{\gamma/(\beta + \gamma)}{\beta/(\beta + \gamma)} = \frac{\gamma}{\beta}$ , como queríamos.  $\square$

Da proposição anterior, obtemos o

**Teorema 9 (de Ceva).**<sup>4</sup> Seja  $P$  um ponto no plano de um triângulo  $ABC$ , sendo que  $P$  não pertence a qualquer uma

<sup>4</sup>Veja também o Teorema 17 da aula *Equivalências Afins e Aplicações - Parte I* do módulo de *Transformações Lineares: Álgebra e Geometria*.



das retas suporte dos lados desse triângulo. Se as cevianas  $\overleftrightarrow{AP}$ ,  $\overleftrightarrow{BP}$  e  $\overleftrightarrow{CP}$  cortam os lados  $BC$ ,  $CA$  e  $AB$  nos pontos  $D$ ,  $E$  e  $F$ , respectivamente, então

$$\frac{BD}{DC} \cdot \frac{CE}{EA} \cdot \frac{AF}{FB} = 1.$$

**Prova.** De fato, nas notações da Proposição 6, temos  $\frac{BD}{DC} = \frac{\gamma}{\beta}$ ,  $\frac{CE}{EA} = \frac{\alpha}{\gamma}$  e  $\frac{AF}{FB} = \frac{\beta}{\alpha}$ . Então,  $\frac{BD}{DC} \cdot \frac{CE}{EA} \cdot \frac{AF}{FB} = \frac{\gamma}{\beta} \cdot \frac{\alpha}{\gamma} \cdot \frac{\beta}{\alpha} = 1$ .  $\square$

Agora considere o incentro  $I$  de um triângulo  $ABC$ , de lados  $a = \overline{BC}$ ,  $b = \overline{CA}$  e  $c = \overline{AB}$ . Perceba que  $I$  pertence ao interior de  $ABC$  e a distância desse ponto a cada um dos lados do triângulo é  $r$ , o raio do círculo inscrito em  $ABC$ . Da fórmula  $\mathcal{A}(ABC) = \frac{r(a+b+c)}{2}$  é fácil ver que  $[IBC]/[ABC] = a/(a+b+c)$ . De maneira similar, obtemos as relações  $[ICA]/[ABC] = b/(a+b+c)$  e  $[IAB]/[ABC] = c/(a+b+c)$ . Isso pode ser resumido no seguinte

**Exemplo 10.** Nas notações da discussão anterior, temos que

$$I = \frac{a}{a+b+c}A + \frac{b}{a+b+c}B + \frac{c}{a+b+c}C.$$

Daí, segue o

**Teorema 11 (da Bissetriz Interna).** Se  $D$  é o pé da bissetriz interna do triângulo  $ABC$  relativa ao vértice  $A$ , então  $\frac{BD}{DC} = \frac{BA}{AC}$ .

**Prova.** Com efeito, pela Proposição (8) e pelo exemplo anterior, temos que  $\frac{BD}{DC} = \frac{c/(a+b+c)}{b/(a+b+c)} = \frac{c}{b}$ .  $\square$

### 3 Caracterizando o determinante

Nesta seção, veremos que o determinante é, essencialmente, a única função das colunas de uma matriz que é alternante, homogênea e aditiva. Com rigor, seja  $f$  uma função que associa a cada par  $(u,v)$  de vetores-coluna (uma matriz  $2 \times 2$ ) um número real. Se

1.  $f$  é alternante:  $f(u,v) = -f(v,u)$  (daí,  $f(u,u) = 0$ );
2.  $f$  é homogênea:  $f(ku,v) = f(u,kv) = kf(u,v)$ ;
3.  $f$  é aditiva:  $f(u+w,v) = f(u,v) + f(w,v)$  e  $f(u,v+w) = f(u,v) + f(u,w)$ ,

para quaisquer  $u, v, w$  e para cada número real  $k$ , afirmamos que  $f$  é um múltiplo do determinante. Mais precisamente, se  $\lambda = f(\mathbf{i}, \mathbf{j})$ , em que  $\mathbf{i}$  e  $\mathbf{j}$  são as colunas da matriz identidade, então

$$f(u,v) = \lambda \det[u,v],$$

para todo par  $(u,v)$ .

De fato, as igualdades  $u = (a,b)$  e  $v = (c,d)$  equivalem a  $u = a \cdot \mathbf{i} + b \cdot \mathbf{j}$  e  $v = c \cdot \mathbf{i} + d \cdot \mathbf{j}$ . Utilizando as propriedades da função  $f$ , temos

$$\begin{aligned} f(u,v) &= f(a \cdot \mathbf{i} + b \cdot \mathbf{j}, c \cdot \mathbf{i} + d \cdot \mathbf{j}) \\ &= f(a \cdot \mathbf{i}, c \cdot \mathbf{i} + d \cdot \mathbf{j}) + f(b \cdot \mathbf{j}, c \cdot \mathbf{i} + d \cdot \mathbf{j}) \\ &= f(a \cdot \mathbf{i}, c \cdot \mathbf{i}) + f(a \cdot \mathbf{i}, d \cdot \mathbf{j}) + f(b \cdot \mathbf{j}, c \cdot \mathbf{i}) + f(b \cdot \mathbf{j}, d \cdot \mathbf{j}) \\ &= acf(\mathbf{i}, \mathbf{i}) + adf(\mathbf{i}, \mathbf{j}) + bcf(\mathbf{j}, \mathbf{i}) + bdf(\mathbf{j}, \mathbf{j}) \\ &= adf(\mathbf{i}, \mathbf{j}) - bcf(\mathbf{i}, \mathbf{j}) \\ &= f(\mathbf{i}, \mathbf{j})(ad - bc) \\ &= \lambda \det[u,v], \end{aligned}$$

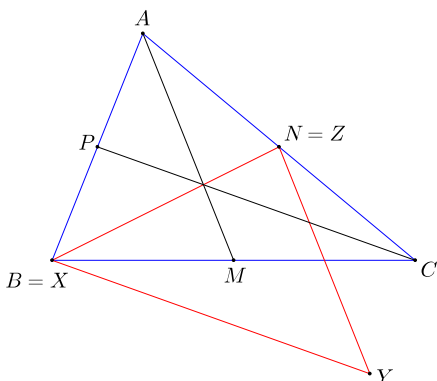
como queríamos.

O teorema abaixo registra esse resultado relevante.

**Teorema 12.** *Se  $f = f(u,v)$  é uma função alternante, homogênea e aditiva de pares  $(u,v)$  de vetores-coluna, então  $f$  é um múltiplo do determinante. Mais precisamente,  $f = \lambda \det$ , sendo  $\lambda = f(\mathbf{i}, \mathbf{j})$ , o valor de  $f$  na matriz identidade.*

Mais geralmente, a função determinante  $\det : T \mapsto \det T$ , sendo  $T$  uma matriz de ordem  $n$ , é a única função das colunas de  $T$  que é alternante, homogênea, aditiva e assume o valor 1 na matriz identidade. Sugerimos que o leitor explicitasse essas propriedades fundamentais do determinante para matrizes





Lembrando que o vetor-mediana que sai de um vértice é a média aritmética dos vetores-lado que emanam do mesmo vértice (e.g.,  $\overrightarrow{AM} = \frac{1}{2} \cdot \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2} \cdot \overrightarrow{AC}$ ), temos

$$\begin{aligned} \overrightarrow{XY} &= \overrightarrow{XZ} + \overrightarrow{ZY} \\ &= \overrightarrow{BN} + \overrightarrow{AM} \\ &= \left( \frac{1}{2} \cdot \overrightarrow{BA} + \frac{1}{2} \cdot \overrightarrow{BC} \right) + \left( \frac{1}{2} \cdot \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2} \cdot \overrightarrow{AC} \right) \\ &= - \left( \frac{1}{2} \cdot \overrightarrow{CA} + \frac{1}{2} \cdot \overrightarrow{CB} \right) \\ &= -\overrightarrow{CP}, \end{aligned}$$

de onde se conclui que as medidas dos lados  $XY, YZ$  e  $ZX$  são as medidas das medianas  $CP, AM$  e  $BN$ , respectivamente. Agora precisamos calcular (por exemplo)

$$\det[\overrightarrow{XY}, \overrightarrow{XZ}] = - \det \left[ \frac{1}{2} \cdot \overrightarrow{CA} + \frac{1}{2} \cdot \overrightarrow{CB}, \frac{1}{2} \cdot \overrightarrow{BA} + \frac{1}{2} \cdot \overrightarrow{BC} \right].$$

Utilizando as propriedades do determinante, é fácil ver que

$$\begin{aligned} \det[\overrightarrow{XY}, \overrightarrow{XZ}] &= -\frac{1}{4} (\det[\overrightarrow{CA}, \overrightarrow{BA}] + \det[\overrightarrow{CA}, \overrightarrow{BC}] \\ &\quad + \det[\overrightarrow{CB}, \overrightarrow{BA}]), \end{aligned}$$

de forma que

$$\det[\overrightarrow{XY}, \overrightarrow{XZ}] = \frac{1}{4}(\det[\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}] + \det[\overrightarrow{CA}, \overrightarrow{CB}] + \det[\overrightarrow{BC}, \overrightarrow{BA}]).$$

Pelas relações em (2), vale

$$\det[\overrightarrow{XY}, \overrightarrow{XZ}] = \frac{3}{4} \det[\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}],$$

de onde segue que

$$\frac{\mathcal{A}(XYZ)}{\mathcal{A}(ABC)} = \frac{1/2 |\det[\overrightarrow{XY}, \overrightarrow{XZ}]|}{1/2 |\det[\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}]|} = \frac{3}{4}.$$

□

**Teorema 14.** *Sejam  $ABC$  um triângulo e  $P_1, P_2, P_3$  pontos no plano, dados pelas suas coordenadas baricêntricas relativamente a  $ABC$  como  $P_i = \alpha_i A + \beta_i B + \gamma_i C$ , com  $\alpha_i + \beta_i + \gamma_i = 1$  para cada  $i = 1, 2, 3$ . Então*

$$\frac{[P_1 P_2 P_3]}{[ABC]} = \begin{vmatrix} \alpha_1 & \beta_1 & \gamma_1 \\ \alpha_2 & \beta_2 & \gamma_2 \\ \alpha_3 & \beta_3 & \gamma_3 \end{vmatrix}. \quad (8)$$

**Prova.** Das relações  $\overrightarrow{AP}_i = \beta_i \overrightarrow{AB} + \gamma_i \overrightarrow{AC}$ , para  $1 \leq i \leq 3$ , segue que

$$\overrightarrow{P_1 P_2} = (\beta_2 - \beta_1) \overrightarrow{AB} + (\gamma_2 - \gamma_1) \overrightarrow{AC}$$

e

$$\overrightarrow{P_1 P_3} = (\beta_3 - \beta_1) \overrightarrow{AB} + (\gamma_3 - \gamma_1) \overrightarrow{AC}.$$

Utilizando as propriedades do determinante, calculamos

$$\begin{aligned} [P_1 P_2 P_3] &= \frac{1}{2} \det[\overrightarrow{P_1 P_2}, \overrightarrow{P_1 P_3}] \\ &= [(\beta_2 - \beta_1)(\gamma_3 - \gamma_1) - (\beta_3 - \beta_1)(\gamma_2 - \gamma_1)][ABC]. \end{aligned}$$

Como

$$(\beta_2 - \beta_1)(\gamma_3 - \gamma_1) - (\beta_3 - \beta_1)(\gamma_2 - \gamma_1) = \begin{vmatrix} 1 & \beta_1 & \gamma_1 \\ 1 & \beta_2 & \gamma_2 \\ 1 & \beta_3 & \gamma_3 \end{vmatrix}$$

e  $1 = \alpha_i + \beta_i + \gamma_i, \forall i$ , a aditividade do determinante dá

$$(\beta_2 - \beta_1)(\gamma_3 - \gamma_1) - (\beta_3 - \beta_1)(\gamma_2 - \gamma_1) = \begin{vmatrix} \alpha_1 & \beta_1 & \gamma_1 \\ \alpha_2 & \beta_2 & \gamma_2 \\ \alpha_3 & \beta_3 & \gamma_3 \end{vmatrix},$$

resultando na fórmula desejada.  $\square$

Dado um triângulo  $ABC$ , seja  $H_a H_b H_c$  seu *triângulo órtico*, isto é, aquele no qual  $H_a, H_b$  e  $H_c$  são os pés das alturas relativas aos vértices  $A, B$  e  $C$ , respectivamente. Nosso próximo teorema estabelece que, caso  $ABC$  seja acutângulo, tem-se

$$\mathcal{A}(ABC) = sR,$$

em que  $s$  é o semiperímetro do triângulo órtico e  $R$  é o raio do círculo circunscrito a  $ABC$ . Antes, precisaremos do seguinte

**Lema 15.** *Se  $ABC$  é um triângulo acutângulo e  $\rho$  é o raio do círculo inscrito no triângulo órtico de  $ABC$ , então  $\rho = 2R \cos A \cos B \cos C$ .*

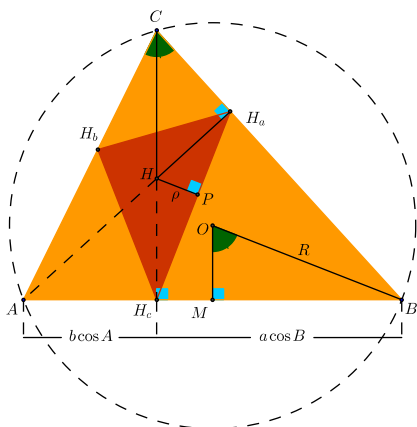
**Prova.** Apresentaremos as linhas gerais do argumento, deixando os detalhes ao encargo do leitor. (Acompanhe na próxima figura.)

Como  $H$ , o ortocentro de  $ABC$ , é o incentro do triângulo órtico (veja [1], seção 3.5), vemos que  $\rho = \overline{HP}$ , a distância de  $H$  ao lado  $H_a H_c$ . Se  $O$  é o circuncentro de  $ABC$  e  $M$  é o ponto médio do lado  $AB$ , sabemos que  $\overline{CH} = 2\overline{OM}$  (vide exemplo 20 da aula *Vetores no Plano - Parte II* do módulo de *Geometria das Transformações Lineares*). Portanto, relativamente ao triângulo  $CHH_a$ , temos

$$\overline{HH_a} = \overline{CH} \sin(90^\circ - B) = 2\overline{OM} \cos B = 2R \cos B \cos C.$$

Por outro lado, no triângulo  $PHH_a$ , vale

$$\rho = \overline{HH_a} \sin(90^\circ - A) = 2R \cos A \cos B \cos C.$$



□

**Teorema 16.** Se  $ABC$  é um triângulo acutângulo,  $s$  é o semiperímetro do triângulo órtico e  $R$  é o raio do círculo circunscrito a  $ABC$ , então

$$\mathcal{A}(ABC) = sR.$$

**Prova.** Ainda em relação à figura anterior, note que  $H_c = \frac{a \cos B}{c}A + \frac{b \cos A}{c}B$ . De forma análoga, temos  $H_b = \frac{a \cos C}{b}A + \frac{c \cos A}{b}C$  e  $H_a = \frac{b \cos C}{a}B + \frac{c \cos B}{a}C$ . Portanto, pela fórmula (8), vale

$$\begin{aligned} \frac{[H_aH_bH_c]}{[ABC]} &= \frac{1}{abc} \begin{vmatrix} 0 & b \cos C & c \cos B \\ a \cos C & 0 & c \cos A \\ a \cos B & b \cos A & 0 \end{vmatrix} \\ &= 2 \cos A \cos B \cos C. \end{aligned}$$

Assim, pelo Lema 15, podemos escrever  $\frac{[H_aH_bH_c]}{[ABC]} = \frac{\rho}{R}$  ou, ainda,  $\mathcal{A}(ABC) = \frac{\mathcal{A}(H_aH_bH_c)}{\rho}R$ . Como a área de um triângulo é o produto do semiperímetro pelo inraio, concluímos que  $\frac{\mathcal{A}(H_aH_bH_c)}{\rho} = s$ , de onde segue a relação desejada. □

## Dicas para o Professor

Problemas envolvendo o cálculo de áreas relativamente a um triângulo de referência são muitas vezes tratados de forma eficiente com o uso de coordenadas baricêntricas. É isso que nos indica a interpretação geométrica dos coeficientes  $\alpha, \beta, \gamma$ , dada nas relações (3), (4), (5), e a fórmula (8). A esse respeito, além da aplicação do método na demonstração do Teorema 16, gostaríamos de sugerir ao professor uma solução ligeiramente diferente do Exemplo 13: tendo como referencial o triângulo  $ABC$  (e de acordo com a figura do exemplo), vale  $X = (0,1,0)$ ,  $Y = (-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 1)$  e  $Z = (\frac{1}{2}, 0, \frac{1}{2})$ . O único cálculo não trivial refere-se ao ponto  $Y$ . Ora, como  $\overrightarrow{AY} = \overrightarrow{AN} + \overrightarrow{NY} = \overrightarrow{AN} + \overrightarrow{AM}$ , vem  $Y = (-1)A + N + M$ . Substituindo nessa expressão as relações  $M = \frac{1}{2}B + \frac{1}{2}C$  e  $N = \frac{1}{2}A + \frac{1}{2}C$ , chegamos em  $Y = (-\frac{1}{2})A + (\frac{1}{2})B + C$ . Desse modo, o Teorema 14 e a regra de Sarrus dão  $\frac{[XYZ]}{[ABC]} = \frac{1}{2} + \frac{1}{4} = \frac{3}{4}$ .

Três sessões de 50min devem ser suficientes para expor o conteúdo desse material.

## Sugestões de Leitura Complementar

1. A. Caminha. *Tópicos de Matemática Elementar*, vol. 2. *Geometria Euclidiana Plana*. 2ª ed. Coleção do Professor de Matemática. Rio de Janeiro: SBM, 2013.
2. E. L. Lima. et al. *A Matemática do Ensino Médio*, vol. 3. 7ª ed. Coleção do Professor de Matemática. Rio de Janeiro: SBM, 2016.
3. E. Chen. *Euclidean Geometry in Mathematical Olympiads*. MAA Press. 2016.