

**Material Teórico - Módulo: Vetores em  $\mathbb{R}^2$  e  $\mathbb{R}^3$**

**Módulo e Produto Escalar - Parte 1**

**Terceiro Ano - Médio**

**Autor: Prof. Angelo Papa Neto**  
**Revisor: Prof. Antonio Caminha M. Neto**



# 1 Módulo de um vetor

O módulo de um vetor  $\vec{v}$  representado pelo segmento orientado  $AB$  é o comprimento desse segmento. Escrevemos  $|\vec{v}|$  para indicar o módulo do vetor  $\vec{v}$ , de sorte que  $|\vec{AB}| = \overline{AB}$ .

Se  $\vec{v} = (a, b)$ , então  $|\vec{v}| = \sqrt{a^2 + b^2}$ . De fato, escolhendo como representante de  $\vec{v}$  o segmento orientado  $OP$ , com origem na origem do plano cartesiano, vemos que  $|\vec{v}| = \overline{OP}$  é o comprimento da hipotenusa do triângulo retângulo  $OaP$  (veja a figura 1).

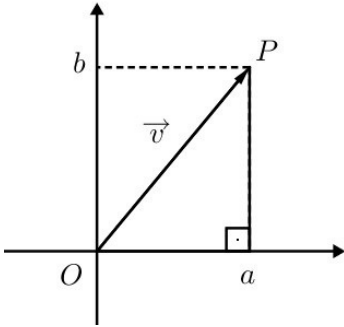


Figura 1: calculando o módulo de um vetor no plano.

Assim,

$$|\vec{v}| = \overline{OP} = \sqrt{a^2 + b^2}, \quad (1)$$

onde  $P = (a, b)$ . Como  $O = (0, 0)$ , temos que  $\vec{v} = (a - 0, b - 0) = (a, b)$ .

Se  $\vec{v} = (a, b, c)$  é um vetor no espaço, então

$$|\vec{v}| = \sqrt{a^2 + b^2 + c^2}. \quad (2)$$

Para verificar a validade dessa igualdade, novamente consideremos o ponto  $P = (a, b, c)$  escolhido de modo que o segmento orientado  $OP$ , com  $O = (0, 0, 0)$ , represente o vetor  $\vec{v}$ . Dessa forma,  $\vec{v} = (a - 0, b - 0, c - 0) = (a, b, c)$ .

Na figura 2, a reta  $PP'$  é paralela ao eixo  $z$  e intersecta o plano  $xy$  no ponto  $P'$ . Dizemos que  $P'$  é a projeção ortogonal de  $P$  sobre o plano  $xy$ .

Também, as retas  $P'Q$  e  $P'R$  são paralelas, respectivamente, aos eixos  $y$  e  $x$ . Dizemos que  $Q$  é a projeção ortogonal do ponto  $P'$  sobre o eixo  $x$  e que  $R$  é a projeção ortogonal do ponto  $P'$  sobre o eixo  $y$ .

O quadrilátero  $OP'PS$  é um retângulo, logo  $\overline{PP'} = \overline{OS}$ . Os triângulos  $OPP'$  e  $OQP'$  são retângulos, de modo que podemos aplicar o Teorema de Pitágoras duas vezes, obtendo:

$$\overline{OP}^2 = \overline{OP'}^2 + \overline{PP'}^2 \quad \text{e} \quad \overline{OP'}^2 = \overline{OQ}^2 + \overline{QP'}^2.$$

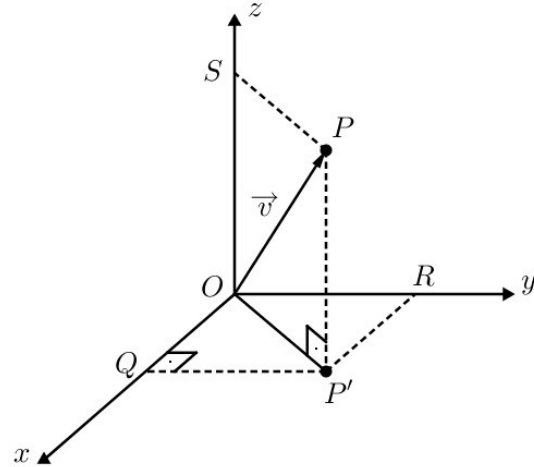


Figura 2: calculando o módulo de um vetor no espaço.

Logo,

$$\overline{OP}^2 = \overline{OQ}^2 + \overline{QP'}^2 + \overline{PP'}^2.$$

Mas, como  $\overline{QP'} = \overline{OR}$  e  $\overline{PP'} = \overline{OS}$ , temos

$$\begin{aligned} \overline{OP}^2 &= \overline{OQ}^2 + \overline{OR}^2 + \overline{OS}^2 \\ &= a^2 + b^2 + c^2. \end{aligned}$$

A seguir, vamos coletar algumas propriedades relevantes do módulo de um vetor. Faremos as verificações para vetores no espaço, mas o caso em que o vetor está no plano é inteiramente análogo.

(1)  $|\vec{v}| \geq 0$  e  $|\vec{v}| = 0$  se, e somente se,  $\vec{v} = 0$ .

Seja  $\vec{v} = (a, b, c)$ . Como  $a, b$  e  $c$  são números reais, temos  $a^2 + b^2 + c^2 \geq 0$  e  $a^2 + b^2 + c^2 = 0$  se, e somente se,  $a = b = c = 0$ . Assim,  $|\vec{v}| = \sqrt{a^2 + b^2 + c^2} \geq 0$  e  $|\vec{v}| = 0$  se, e somente se,  $a = b = c = 0$ , ou seja, se e somente se  $\vec{v} = (0, 0, 0)$ .

(2) Se  $\alpha \in \mathbb{R}$ , então  $|\alpha \vec{v}| = |\alpha| |\vec{v}|$ , onde  $|\alpha|$  é o valor absoluto de  $\alpha$ .

Novamente, escrevamos  $\vec{v} = (a, b, c)$ . Então,  $\alpha \vec{v} = (\alpha a, \alpha b, \alpha c)$  e

$$\begin{aligned} |\alpha \vec{v}| &= \sqrt{(\alpha a)^2 + (\alpha b)^2 + (\alpha c)^2} \\ &= \sqrt{\alpha^2(a^2 + b^2 + c^2)} \\ &= \sqrt{\alpha^2} \sqrt{a^2 + b^2 + c^2} \\ &= |\alpha| |\vec{v}|. \end{aligned}$$

(3) (Desigualdade triangular)  $|\vec{v} + \vec{w}| \leq |\vec{v}| + |\vec{w}|$ .

Esta é a mais importante propriedade do conceito de módulo de um vetor, mas também é aquela cuja demonstração exige um pouco mais de trabalho. Vamos demonstrá-la ainda nesta aula. Por enquanto, cabe observar que o nome “desigualdade triangular” se deve ao fato de, em geral, dois vetores e sua soma formarem um triângulo (veja a figura 3) e que o comprimento de um dos lados de um triângulo não pode ser maior do que a soma dos comprimentos dos outros dois lados. Outro modo de dizer isso é: se (nas notações da figura 3) se deseja ir do ponto  $A$  ao ponto  $C$ , então a distância percorrida ao longo do segmento  $AC$  é menor do que ao longo do caminho poligonal  $ABC$ .

Sempre que estudamos uma desigualdade, é conveniente sabermos quando essa desigualdade é, em verdade, uma igualdade. Foi isso que fizemos na propriedade (1). No caso da desigualdade triangular, ocorre a igualdade  $|\vec{v} + \vec{w}| = |\vec{v}| + |\vec{w}|$  se, e somente se, o triângulo  $ABC$  da figura 3 é *degenerado*, isto é, os pontos  $A, B$  e  $C$  são colineares, com o ponto  $B$  situado entre  $A$  e  $C$  (ou, de outro modo, quando os vetores  $\vec{v}$  e  $\vec{w}$  têm a mesma direção e o mesmo sentido).

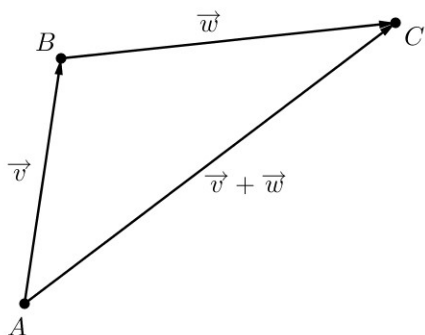


Figura 3: dois vetores e sua soma.

O exemplo a seguir ilustra como a desigualdade triangular pode ser aplicada na resolução de um problema em que se deseja minimizar uma distância.

**Exemplo 1.** *Pedro está no ponto  $A$  e deseja ir à sua casa, situada no ponto  $B$ , mas antes precisa pegar água no rio, representado na figura 4 pela reta horizontal  $\ell$ . Em que ponto  $P$  do rio Pedro deve buscar água de modo que o caminho por ele percorrido tenha o menor comprimento possível?*

**Solução:** trace a reta que passa por  $B$  e é perpendicular à reta  $\ell$ . Sobre essa reta, marque o ponto  $B'$  de modo que a reta  $\ell$  seja a mediatriz do segmento  $BB'$  (veja a figura

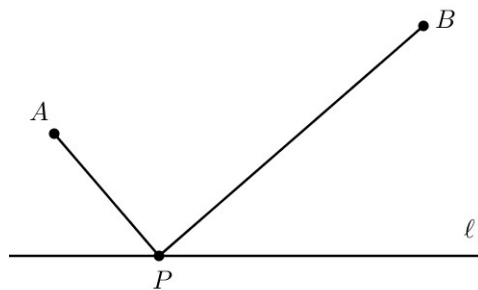


Figura 4: onde buscar água para que a distância percorrida seja mínima?

5). Seja  $P$  o ponto de interseção do segmento  $AB'$  com a reta  $\ell$ .

Vamos mostrar, a seguir, que o ponto  $P$  é onde Pedro deve buscar a água no rio para que a distância por ele percorrida seja mínima, ou seja, para que a soma  $\overline{AP} + \overline{PB}$  seja mínima. Isso significa dizer que, para qualquer ponto  $Q \in \ell$ , devemos provar que

$$\overline{AP} + \overline{PB} \leq \overline{AQ} + \overline{QB},$$

com a igualdade ocorrendo na desigualdade acima se, e somente se,  $Q = P$ .

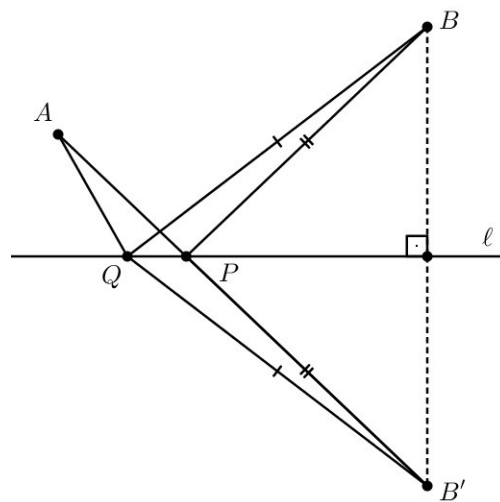


Figura 5: Solução para o problema do rio.

Para o que falta, pela construção do ponto  $B'$ , os triângulos  $BB'P$  e  $BB'Q$  são isósceles, logo,  $\overline{BP} = \overline{PB'}$  e  $\overline{QB} = \overline{QB'}$ . Assim,

$$\overline{AP} + \overline{PB} = \overline{AP} + \overline{PB'} = \overline{AB'}.$$

Por outro lado, a desigualdade triangular aplicada ao triângulo  $AQB'$  nos diz que  $\overline{AB'} \leq \overline{AQ} + \overline{QB'}$ . Assim,

$$\overline{AP} + \overline{PB} = \overline{AB'} \leq \overline{AQ} + \overline{QB'} = \overline{AQ} + \overline{QB};$$

além disso, a igualdade ocorre se, e somente se, o triângulo  $AQB'$  é degenerado, ou seja,  $A, Q$  e  $B'$  são colineares. Mas isso significa que  $Q = P$ .  $\square$

## 2 Produto escalar de dois vetores

Consideremos dois vetores  $\vec{v}$  e  $\vec{w}$  em  $\mathbb{R}^2$  ou em  $\mathbb{R}^3$ . Podemos expressar esses vetores em termos de suas coordenadas, digamos:  $\vec{v} = (v_1, v_2)$  e  $\vec{w} = (w_1, w_2)$ , se forem vetores em  $\mathbb{R}^2$ , ou  $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$  e  $\vec{w} = (w_1, w_2, w_3)$ , se forem vetores em  $\mathbb{R}^3$ .

O **produto escalar** de  $\vec{v}$  e  $\vec{w}$  é definido por

$$\vec{v} \cdot \vec{w} = v_1 w_1 + v_2 w_2, \quad (3)$$

se  $\vec{v}$  e  $\vec{w}$  forem vetores em  $\mathbb{R}^2$ , e

$$\vec{v} \cdot \vec{w} = v_1 w_1 + v_2 w_2 + v_3 w_3, \quad (4)$$

se  $\vec{v}$  e  $\vec{w}$  forem vetores em  $\mathbb{R}^3$ .

Assim como fizemos anteriormente, vamos considerar apenas o caso em que os vetores estão em  $\mathbb{R}^3$ , sendo o caso em  $\mathbb{R}^2$  análogo.

De imediato, temos as seguintes propriedades algébricas do produto escalar:

$$(I) \vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u}.$$

De fato, para  $\vec{u} = (u_1, u_2, u_3)$  e  $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$ , temos

$$\begin{aligned} \vec{u} \cdot \vec{v} &= u_1 v_1 + u_2 v_2 + u_3 v_3 \\ &= v_1 u_1 + v_2 u_2 + v_3 u_3 \\ &= \vec{v} \cdot \vec{u} \end{aligned}$$

Se  $\vec{u}$  e  $\vec{v}$  pertencem a  $\mathbb{R}^2$ , a demonstração é análoga.

$$(II) \vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w}.$$

Realmente, se  $\vec{u} = (u_1, u_2, u_3)$ ,  $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$  e  $\vec{w} = (w_1, w_2, w_3)$ , então

$$\begin{aligned} \vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) &= u_1(v_1 + w_1) + u_2(v_2 + w_2) + u_3(v_3 + w_3) \\ &= u_1 v_1 + u_1 w_1 + u_2 v_2 + u_2 w_2 + u_3 v_3 + u_3 w_3 \\ &= u_1 v_1 + u_2 v_2 + u_3 v_3 + u_1 w_1 + u_2 w_2 + u_3 w_3 \\ &= \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w}. \end{aligned}$$

Novamente aqui, o caso de dimensão 2 pode ser demonstrado de forma análoga.

$$(III) (\alpha \vec{u}) \cdot \vec{v} = \vec{u} \cdot (\alpha \vec{v}) = \alpha(\vec{u} \cdot \vec{v}).$$

Para demonstrar essa propriedade, sejam  $\vec{u} = (u_1, u_2, u_3)$  e  $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$ . Temos:

$$\begin{aligned} (\alpha \vec{u}) \cdot \vec{v} &= (\alpha u_1)v_1 + (\alpha u_2)v_2 + (\alpha u_3)v_3 \\ &= u_1(\alpha v_1) + u_2(\alpha v_2) + u_3(\alpha v_3) \\ &= \vec{u} \cdot (\alpha \vec{v}) \\ &= \alpha(u_1 v_1 + u_2 v_2 + u_3 v_3) \\ &= \alpha(\vec{u} \cdot \vec{v}). \end{aligned}$$

Mais uma vez, o caso de dimensão 2 é análogo.

Continuando, vamos estudar agora as propriedades geométricas do produto escalar. A primeira observação diz respeito a uma conexão entre produto escalar e módulo: se  $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$ , então

$$\vec{v} \cdot \vec{v} = v_1^2 + v_2^2 + v_3^2 = |\vec{v}|^2.$$

Assim, podemos escrever

$$|\vec{v}| = \sqrt{\vec{v} \cdot \vec{v}}. \quad (5)$$

A equação acima nos diz que, a partir da noção de produto escalar, podemos obter o módulo de um vetor. Logo, o produto escalar nos fornece uma modo de medir distâncias.

A seguir, vamos mostrar que a noção de produto escalar também nos permite medir ângulos. O resultado fundamental que nos permite fazer isso é a **desigualdade de Cauchy**:

$$-|\vec{v}||\vec{w}| \leq \vec{v} \cdot \vec{w} \leq |\vec{v}||\vec{w}|.$$

Parece estranho chamar a expressão acima de desigualdade (no singular). Para remediar esse problema, podemos escrevê-la como

$$|\vec{v} \cdot \vec{w}| \leq |\vec{v}||\vec{w}|,$$

onde o par de barras verticais que aparece à esquerda indica o valor absoluto do número real  $\vec{v} \cdot \vec{w}$ , enquanto cada um dos pares de barras verticais que aparecem à direita indica o módulo de um vetor.

Vamos verificar a validade da desigualdade de Cauchy em  $\mathbb{R}^3$  (aqui também, o caso de  $\mathbb{R}^2$  é completamente análogo). Assumindo que  $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$  e  $\vec{w} = (w_1, w_2, w_3)$ , temos a desigualdade

$$(v_1 w_2 - v_2 w_1)^2 + (v_1 w_3 - v_3 w_1)^2 + (v_2 w_3 - v_3 w_2)^2 \geq 0,$$

válida porque quadrados de números reais são sempre não negativos. Observe que essa desigualdade se torna uma igualdade se, e somente se,

$$v_1 w_2 = v_2 w_1, \quad v_1 w_3 = v_3 w_1 \quad \text{e} \quad v_2 w_3 = v_3 w_2;$$

supondo que nenhuma coordenada de  $\vec{w}$  seja nula, as igualdades acima podem ser reescritas como

$$\frac{v_1}{w_1} = \frac{v_2}{w_2} = \frac{v_3}{w_3} = \alpha,$$

o que por sua vez é equivalente a afirmar que  $\vec{v} = \alpha \vec{w}$ .

Agora, desenvolvendo os quadrados, a desigualdade acima pode ser reescrita como

$$\begin{aligned} v_1^2 w_2^2 + v_2^2 w_1^2 + v_1^2 w_3^2 + v_3^2 w_1^2 + v_2^2 w_3^2 + v_3^2 w_2^2 &\geq \\ &\geq 2v_1 w_2 v_2 w_1 + 2v_1 w_3 v_3 w_1 + 2v_2 w_3 v_3 w_2. \end{aligned}$$

Somando  $v_1^2 w_1^2 + v_2^2 w_2^2 + v_3^2 w_3^2$  a ambos os membros e rearranjando as parcelas, concluímos que a última desigualdade acima é equivalente a

$$\begin{aligned} (v_1^2 w_1^2 + v_1^2 w_2^2 + v_1^2 w_3^2) + (v_2^2 w_1^2 + v_2^2 w_2^2 + v_2^2 w_3^2) + \\ + v_3^2 w_1^2 + v_3^2 w_2^2 + v_3^2 w_3^2 &\geq \\ \geq v_1^2 w_1^2 + v_2^2 w_2^2 + v_3^2 w_3^2 &+ \\ + 2v_1 w_2 v_2 w_1 + 2v_1 w_3 v_3 w_1 + 2v_2 w_3 v_3 w_2, \end{aligned}$$

ou ainda a

$$(v_1^2 + v_2^2 + v_3^2)(w_1^2 + w_2^2 + w_3^2) \geq (v_1 w_1 + v_2 w_2 + v_3 w_3)^2.$$

A última desigualdade acima é claramente equivalente a

$$|\vec{v}|^2 |\vec{w}|^2 \geq (\vec{v} \cdot \vec{w})^2.$$

Então, extraindo a raiz quadrada em ambos os membros, obtemos a desigualdade de Cauchy, como enunciada acima.

A desigualdade de Cauchy é importante, primeiro porque com ela poderemos enfim demonstrar a validade da desigualdade triangular, como prometido anteriormente:

$$\begin{aligned} (|\vec{v}| + |\vec{w}|)^2 &= |\vec{v}|^2 + 2|\vec{v}||\vec{w}| + |\vec{w}|^2 \\ &\geq |\vec{v}|^2 + 2(\vec{v} \cdot \vec{w}) + |\vec{w}|^2 \\ &= \vec{v} \cdot \vec{v} + 2(\vec{v} \cdot \vec{w}) + \vec{w} \cdot \vec{w} \\ &= (\vec{v} + \vec{w}) \cdot (\vec{v} + \vec{w}). \end{aligned}$$

(Observe que, na última igualdade, usamos a propriedade (I) e duas vezes a propriedade (II).) Temos, então,

$$(|\vec{v}| + |\vec{w}|)^2 \geq |\vec{v} + \vec{w}|^2.$$

Por fim, extraindo a raiz quadrada e lembrando que os módulos não podem ser negativos, obtemos

$$|\vec{v} + \vec{w}| \leq |\vec{v}| + |\vec{w}|,$$

que é exatamente a desigualdade triangular.

Outra aplicação fundamental da desigualdade de Cauchy é consequência da seguinte observação: se  $\vec{v} \neq 0$  e  $\vec{w} \neq 0$ , podemos dividir as desigualdades

$$-|\vec{v}||\vec{w}| \leq \vec{v} \cdot \vec{w} \leq |\vec{v}||\vec{w}|$$

por  $|\vec{v}||\vec{w}|$  para obter

$$-1 \leq \frac{\vec{v} \cdot \vec{w}}{|\vec{v}||\vec{w}|} \leq 1.$$

Quando  $\theta$  varia de 0 a  $\pi$ , sabemos que  $\cos \theta$  varia de 0 a 1, e que cada valor de 0 a 1 é realizado como cosseno de algum ângulo  $\theta$ , com  $0 \leq \theta \leq \pi$  (veja a figura 6).

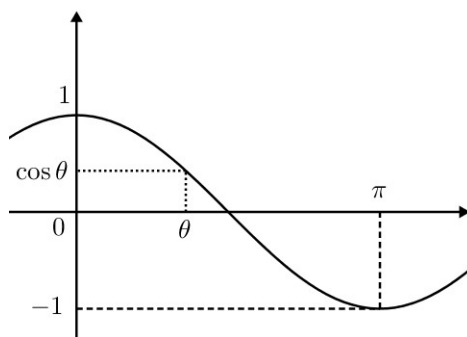


Figura 6: qualquer número entre 0 e 1 é igual ao cosseno de algum ângulo.

Assim, podemos escrever

$$\frac{\vec{v} \cdot \vec{w}}{|\vec{v}||\vec{w}|} = \cos \theta$$

ou, o que é o mesmo,

$$\vec{v} \cdot \vec{w} = |\vec{v}||\vec{w}| \cos \theta. \quad (6)$$

Vamos, agora, mostrar que o ângulo  $\theta$  é exatamente o ângulo entre os vetores  $\vec{v}$  e  $\vec{w}$ . Para tanto, aplicamos a lei dos cossenos ao triângulo da figura 7, para obter

$$|\vec{v} - \vec{w}|^2 = |\vec{v}|^2 + |\vec{w}|^2 - 2|\vec{v}||\vec{w}| \cos \theta.$$

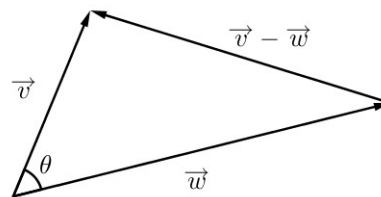


Figura 7: dois vetores e sua diferença formam um triângulo.

Da identidade (5) segue que  $|\vec{v}|^2 = \vec{v} \cdot \vec{v}$ ,  $|\vec{w}|^2 = \vec{w} \cdot \vec{w}$  e  $|\vec{v} - \vec{w}|^2 = (\vec{v} - \vec{w}) \cdot (\vec{v} - \vec{w})$ . Substituindo essas igualdades na expressão da lei dos cossenos acima, obtemos

$$(\vec{v} - \vec{w}) \cdot (\vec{v} - \vec{w}) = \vec{v} \cdot \vec{v} + \vec{w} \cdot \vec{w} - 2|\vec{v}||\vec{w}| \cos \theta.$$

Usando as propriedades algébricas do produto escalar, podemos expandir os produtos do primeiro membro dessa expressão, obtendo

$$\vec{v} \cdot \vec{v} - \vec{v} \cdot \vec{w} - \vec{w} \cdot \vec{v} + \vec{w} \cdot \vec{w} = \vec{v} \cdot \vec{v} + \vec{w} \cdot \vec{w} - 2|\vec{v}||\vec{w}| \cos \theta.$$

Portanto, após os cancelamentos óbvios, ficamos com a igualdade

$$-2\vec{v} \cdot \vec{w} = -2|\vec{v}||\vec{w}| \cos \theta,$$

que é exatamente (6).

Um caso particular de especial importância é aquele em que os vetores  $\vec{v}$  e  $\vec{w}$  são **ortogonais**, ou seja, quando o ângulo entre eles é  $\theta = \frac{\pi}{2}$ . Neste caso,  $\cos \theta = 0$ , logo, temos o seguinte resultado:

Dois vetores não nulos  $\vec{v}$  e  $\vec{w}$  são ortogonais se, e somente se,  $\vec{v} \cdot \vec{w} = 0$ .

Se  $\vec{v} = \overrightarrow{OA}$  e  $\vec{w}$  são dois vetores não nulos, a projeção ortogonal de  $\vec{v}$  sobre  $\vec{w}$  é o comprimento do segmento  $OA'$ , onde  $A'$  é o pé da perpendicular baixada de  $A$  até a reta suporte do vetor  $\vec{w}$  (figura 8).

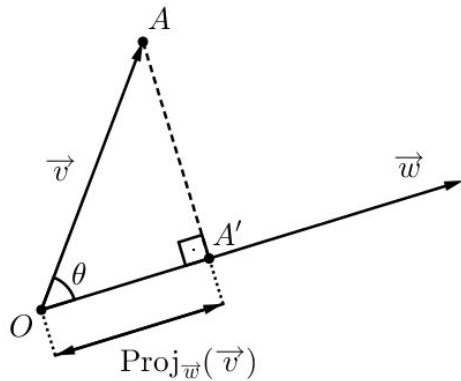


Figura 8: a projeção ortogonal de um vetor sobre outro.

Supondo que o ângulo  $\theta$  entre os vetores  $\vec{v}$  e  $\vec{w}$  seja agudo, temos:

$$\text{Proj}_{\vec{w}}(\vec{v}) = \overline{OA'} = \overline{OA} \cos \theta = |\vec{v}| \cos \theta.$$

Mas, como  $\cos \theta = \frac{\vec{v} \cdot \vec{w}}{|\vec{v}||\vec{w}|}$ , segue que

$$\text{Proj}_{\vec{w}}(\vec{v}) = \frac{\vec{v} \cdot \vec{w}}{|\vec{w}|}. \quad (7)$$

Um vetor  $\vec{u}$  é dito **unitário** se  $|\vec{u}| = 1$ . Se  $\vec{v}$  é um vetor qualquer, a sua projeção sobre o vetor unitário  $\vec{u}$  é

$$\text{Proj}_{\vec{u}}(\vec{v}) = \frac{\vec{v} \cdot \vec{u}}{|\vec{u}|} = \vec{v} \cdot \vec{u}.$$

Como aplicação das ideias acima, se  $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$  é um vetor em  $\mathbb{R}^3$ , então podemos escrever

$$\begin{aligned} \vec{v} &= (v_1, 0, 0) + (0, v_2, 0) + (0, 0, v_3) \\ &= v_1 \vec{e}_1 + v_2 \vec{e}_2 + v_3 \vec{e}_3, \end{aligned}$$

onde  $\vec{e}_1 = (1, 0, 0)$ ,  $\vec{e}_2 = (0, 1, 0)$  e  $\vec{e}_3 = (0, 0, 1)$  são três vetores unitários. Assim, temos:

$$\text{Proj}_{\vec{e}_1}(\vec{v}) = \vec{v} \cdot \vec{e}_1 = (v_1, v_2, v_3) \cdot (1, 0, 0) = v_1,$$

$$\text{Proj}_{\vec{e}_2}(\vec{v}) = \vec{v} \cdot \vec{e}_2 = (v_1, v_2, v_3) \cdot (0, 1, 0) = v_2,$$

$$\text{Proj}_{\vec{e}_3}(\vec{v}) = \vec{v} \cdot \vec{e}_3 = (v_1, v_2, v_3) \cdot (0, 0, 1) = v_3,$$

ou seja, as projeções de  $\vec{v}$  sobre os vetores unitários  $\vec{e}_1$ ,  $\vec{e}_2$  e  $\vec{e}_3$  são as três coordenadas desse vetor.

## Dicas para o Professor

Três encontros de 50 minutos cada são suficientes para cobrir o material desta aula.

Existem muitos exemplos de problemas onde se procura minimizar alguma distância e que podem ser resolvidos usando-se a desigualdade triangular. Vamos exibir alguns desses exemplos em uma aula complementar.

As propriedades (1), (2) e (3) de módulo podem ser usadas como condições que *definem* a noção de módulo. Da mesma forma, podemos definir produto interno como uma *função bilinear*  $f$  que associa a cada par de vetores  $(\vec{v}, \vec{w})$  o número real  $f(\vec{v}, \vec{w})$  de tal modo que  $f(\vec{v}, \vec{v}) \geq 0$ , a igualdade valendo se, e somente se,  $\vec{v} = 0$ . As noções de módulo e produto escalar (também chamado de produto interno), assim como a própria noção de vetor, pertencem a uma parte da Matemática chamada *Álgebra Linear*.

A referência [1.] também trata vetores no plano, apresentando algumas aplicações geométricas.

## Sugestões de Leitura Complementar

1. A. Caminha. *Tópicos de Matemática Elementar*, vol. 2. Coleção do Professor de Matemática, Editora S.B.M., Rio de Janeiro, 2013.